

中之島ロボットチャレンジ エクストラチャレンジ ゴミ回収チャレンジ結果

エリア	チーム名	ロボット名	ナビゲーション クラス	マニピュレーション クラス	ゴミ回収 個数	操作者 人数	ペナルティ	点数	ナビゲーション スコア	マニピュレーション スコア
屋内	関西大学 ロボット・マイクロシステム研究室	RODECK	N1	M3	4	1	0	34	1	16
	関西大学 計測システム研究室	KUAMS2	N1	M3	5	1	0	42.5	1	16
		HSR-K	N1	M3	0	1	0	0	1	16
	宇都宮大学REAL	kosobot	N3	M2	1	1	0	6	8	4

機能	ナビゲーション			マニピュレーション		
	目視	遠隔	自律	目視	遠隔	自律
クラス	N1	N2	N3	M1	M2	M3
Score	1	2	8	2	4	16

- 以下の式に基づいて最終得点Pを決定する.

$$P = (N + M) (a - b - c) / 2^R$$

- $N$  : ナビゲーションクラスによる倍率
- $M$  : マニピュレーションクラスによる倍率
- $a$  : ホームエリアに回収したコンテナ内のゴミの数
- $b$  : 禁止エリアに落としてしまったゴミの数
- $c$  : 禁止エリアにロボットが侵入した時間 (秒)
- $R$  : 操作者の人数 (自律の場合,  $R=0$ , その後指数で除算される.)